



Sadece Riemann Terimli Gravitasyon Eylemi

Selin SOYSAL

İzmir Yüksek Teknoloji Enstitüsü

Ankara YEF Günleri

2011

Özet

- Giriş
- Gravitasyon Teorileri
- Motivasyon
- Sonuç

“Connection” uzay-zamanın eğriliğinden
(Bağlantı)

$$R^{\mu}{}_{\alpha\nu\beta} = \partial_{\beta}\Gamma^{\mu}{}_{\nu\alpha} - \partial_{\nu}\Gamma^{\mu}{}_{\beta\alpha} + \Gamma^{\mu}{}_{\beta\eta}\Gamma^{\eta}{}_{\nu\alpha} - \Gamma^{\mu}{}_{\nu\eta}\Gamma^{\eta}{}_{\beta\alpha}$$

ve bükülmesinden

$$T^{\mu}{}_{\alpha\beta} = \Gamma^{\mu}{}_{\alpha\beta} - \Gamma^{\mu}{}_{\beta\alpha}$$



Bükülme
Tensörü

sorumludur.

Genel bir eylem fonksiyoneli;

$$S = \int d^D x \mathcal{L}(\Gamma, \partial\Gamma)$$



$$d^D x = dx^{\mu_0} \wedge dx^{\mu_1} \wedge \dots \wedge dx^{\mu_{D-1}}$$

$d^D x$ koordinat dönüşümleri altında değişimsiz değildir.

Dönüşümü bu şekilde olur;

$$d^D x = \underbrace{\left| \frac{dx}{dx'} \right|}_{J^{-1}} d^D x'$$

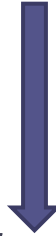


$d^D x$

bir tensör yoğunluğudur..

Koordinat dönüşümleri altında eylemi değişimsiz bırakmak için;

$$\int d^D x \mathcal{L}$$



Ağırlığı (+1) olan bir tensör yoğunluğu içermelidir.

$$\mathcal{L} \in J^{+1}$$

Bunu başarmak için en iyi yol bir
“*tensörün determinantı*” kavramıdır:

Rank-2 bir tensör için;

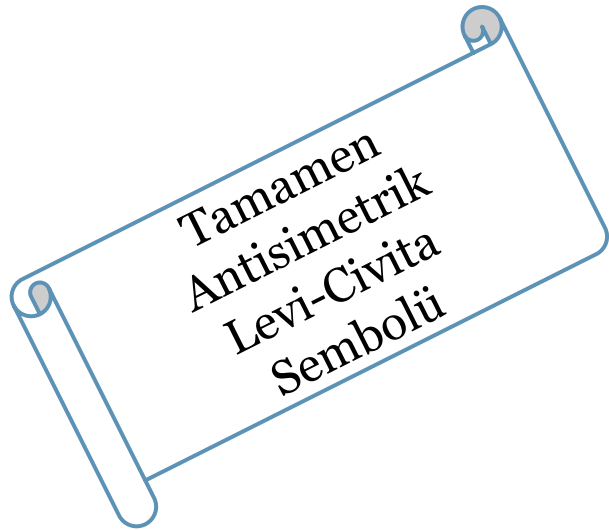
$$\text{Det}[\mathcal{R}_{\alpha\beta}] = \frac{1}{D!} \epsilon^{\alpha_0\alpha_1\alpha_2\alpha_3} \epsilon^{\beta_0\beta_1\beta_2\beta_3} \mathcal{R}_{\alpha_0\beta_0} \mathcal{R}_{\alpha_1\beta_1} \mathcal{R}_{\alpha_2\beta_2} \mathcal{R}_{\alpha_3\beta_3}$$

Bunu başarmak için en iyi yol bir
 “*tensörün determinanı*” kavramıdır:

Rank-4 bir tensör için;

$$|\mathcal{R}| = \frac{1}{(D!)^2} \left[\begin{array}{cccc} \epsilon_{\alpha_0 \alpha_1 \alpha_2 \alpha_3} & \epsilon^{\mu_0 \mu_1 \mu_2 \mu_3} & \epsilon^{\beta_0 \beta_1 \beta_2 \beta_3} & \epsilon^{\nu_0 \nu_1 \nu_2 \nu_3} \times \\ ? & \mathcal{R}^{\alpha_0}_{\mu_0 \beta_0 \nu_0} & \mathcal{R}^{\alpha_1}_{\mu_1 \beta_1 \nu_1} & \mathcal{R}^{\alpha_2}_{\mu_2 \beta_2 \nu_2} & \mathcal{R}^{\alpha_3}_{\mu_3 \beta_3 \nu_3} \end{array} \right]$$

where; $|\mathcal{R}| \equiv D \text{Det}[\mathcal{R}^{\alpha}_{\mu\beta\nu}]$



$$\hat{\epsilon}_{\alpha_0 \alpha_1 \dots \alpha_{D-1}}$$

$+1, \alpha_0 \alpha_1 \dots \alpha_{D-1} \in \{0, 1, \dots, (D-1)\}$ in çift permütasyonu

$-1, \alpha_0 \alpha_1 \dots \alpha_{D-1} \in \{0, 1, \dots, (D-1)\}$ in tek permütasyonu

0 , diğer olasılıklar

Koordinat dönüşümü dikkate alındığında;

$$(\text{rank_2 bir tensör})_{\alpha\beta}' = \frac{\partial x^\mu}{\partial x^{\alpha'}} \frac{\partial x^\nu}{\partial x^{\beta'}} (\text{rank_2 bir tensör})_{\mu\nu}$$

$$\text{Det}[(\text{rank_2 bir tensör})_{\alpha\beta}'] = \underbrace{\left| \frac{\partial x}{\partial x'} \right|}_{J^{+2}} \text{Det}[(\text{rank_2 bir tensör})_{\mu\nu}]$$

“Değişimsiz Eylem” aşağıdaki gibi oluşturulabilir:

$$d^D x' Det[(\text{rank_2 tensor})_{\alpha\beta}]^{1/2} = d^D x Det[(\text{rank_2 tensor})_{\alpha\beta}]$$

or

$$d^D x' Det[(\text{rank_4 tensor})^{\mu}_{\alpha\nu\beta}]^{1/4} = d^D x Det[(\text{rank_4 tensor})^{\mu}_{\alpha\nu\beta}]^{1/4}$$

Gravitasyon Teorileri

Metrik Tensör, Bağlantı, Bağlantının Türevi gibi farklı gravitasyonel alan değişkenlerini temel alan bazı alternatif varyasyon ilkeleri mevcuttur..

- ✓ Tamamen Metrik Formulasyonu
 - ✓ (Metrik)
- ✓ Metrik-Afin Formulasyonu
 - ✓ (Metrik+Bağlantı)
- ✓ Tamamen Afin Formulasyonu
 - ✓ (Bağlantı)

Tamamen Metrik Formulasyonu; (Einstein-Hilbert)

- *Metrik Tensör* tek dinamik değişkendir
- Afın bağlantı, metrik tensörünün Levi-Civita bağlantısıdır.

$$\Gamma^{\mu}_{\alpha\beta} = \frac{1}{2} g^{\mu\eta} (\partial_{\alpha} g_{\eta\beta} + \partial_{\beta} g_{\eta\alpha} - \partial_{\eta} g_{\alpha\beta})$$

$$S_G = \int d^4x (\text{Det}[g])^{1/2} \frac{R}{16\pi G_N}$$

➤ Alan Denklemleri, eylemin metrik tensörüne göre türevi alınarak elde edilir.

$$\delta S_G = \frac{\partial S_G}{\partial g^{\mu\nu}} \delta g^{\mu\nu} \longrightarrow R_{\mu\nu} - \frac{1}{2} R g_{\mu\nu} = 0$$

Metrik-Afin Formulasyonu (Einstein-Palatini)

- *Hem metrik tensör hem de simetrik bağlantı dinamik değişkenlerdir.*
- *Bağlantı metrik tensörden bağımsızdır.*

$$S_G = \frac{1}{16\pi G_N} \int d^4x (Det[g])^{1/2} g^{\mu\nu} R_{\mu\nu}(\Gamma)$$

Genel
Bir
Bağlantı

➤ Alan denklemleri, eylemin metrik tensör ve bağlantıya göre türevi alınarak elde edilir..

$$\delta S_G = \frac{\partial S_G}{\partial g^{\mu\nu}} \delta g^{\mu\nu} + \frac{\partial S_G}{\partial \Gamma^\lambda_{\alpha\beta}} \delta \Gamma^\lambda_{\alpha\beta}$$

Tamamen Afin Formülasyonu; (Einstein-Eddington)

- *Simetrik Bağlantı* tek dinamik değişkendir.
- Eylemin Ricci tensörüne göre türevinin alınması metrik tensörü türetir.

$$S_G = \int d^4x \left(\text{Det} [R_{\mu\nu}(\Gamma)] \right)^{1/2}$$

➤ Alan Denklemleri, eylemin bağlantıya göre türevinin alınmasıyla elde edilir.

$$\delta S_G = \frac{\partial S_G}{\partial R_{\alpha\beta}} \delta R_{\alpha\beta}$$

$$\left(|\text{Det} g| \right)^{1/2} g^{\alpha\beta}$$

$$\equiv$$

$$\Pi^{\alpha\beta}$$

Eğrilik tensörünü içeren uyumlu bir teori yapılandırmak mümkün m ??

Ricci tensörünün simetrik ve antisimetrik parçalarından oluşan rank-2 bir $\mathfrak{G}_{\alpha\beta}$ tensörü tanımlayalım:

$$\mathfrak{G}_{\alpha\beta} = c_1 \mathbb{R}_{\alpha\beta} + c_2 \overline{\mathbb{R}}_{\alpha\beta} = \frac{c_1}{2} \mathbb{R}_{(\alpha\beta)} + \left(\frac{c_1}{2} + c_2 \right) \overline{\mathbb{R}}_{\alpha\beta}$$

burada;

$$\mathbb{R}_{\alpha\beta} (\Gamma) = \mathbb{R}^{\mu}_{\alpha\mu\beta} (\Gamma)$$

$$\overline{\mathbb{R}}_{\alpha\beta} (\Gamma) = \mathbb{R}^{\mu}_{\mu\alpha\beta} (\Gamma)$$

$\mathcal{T}_{\alpha\beta}$ bükülme tensöründen indüklenmiş bir tensör alan olsun;

$$\mathcal{T}_{\alpha\beta} = c_3 T_{\mu\nu}^{\mu} T_{\alpha\beta}^{\nu} + c_4 T_{\mu\alpha}^{\mu} T_{\nu\beta}^{\nu} + c_5 T_{\nu\alpha}^{\mu} T_{\mu\beta}^{\nu}$$

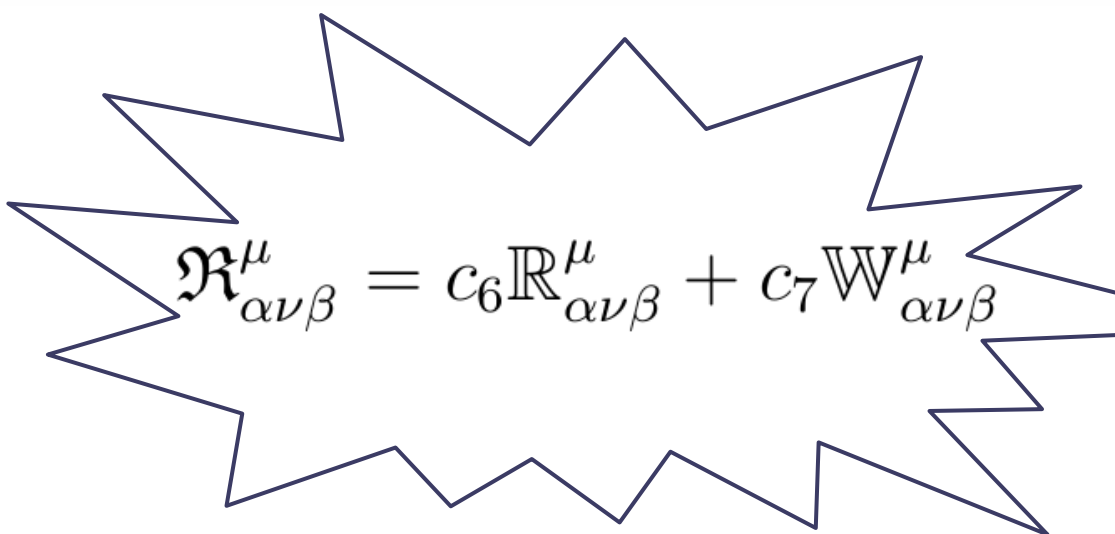
Tüm bunların ışığında Lagrangian;

$$\mathcal{L}_{\text{tot}} = c_G (\text{Det} [\mathcal{G}])^{1/2} + c_T (\text{Det} [\mathcal{T}])^{1/2} + c_R \overline{M}_D^{D/2} (\text{DDet} [\mathcal{R}])^{1/4}$$

burada
Afin Bağlantı



Temel Değişken..


$$\mathcal{R}^{\mu}_{\alpha\nu\beta} = c_6 \mathbb{R}^{\mu}_{\alpha\nu\beta} + c_7 \mathbb{W}^{\mu}_{\alpha\nu\beta}$$

Maksimal simetrik bir uzay-zaman için

toplam eylem bu formu alır:

$$S_{\text{tot}} = \int d^D x (\text{Det } [g])^{1/2} \left\{ \bar{c}_E \kappa^{D/2} + \bar{c}_I \overline{M}_D^{D/2} \kappa^{D/4} \right\}$$

E-H eylemi ile karşılaştırırsak;

$$S_{\text{EH}} = \int d^D x (\text{Det } [g])^{1/2} \frac{1}{2} \overline{M}_D^{D-2} \kappa$$

$$S_{tot} = \int d^D x \mathcal{L}_{tot}(\Gamma, \partial\Gamma)$$

Eylemin Afin bağlantı ve Riemann Eğrilik Tensörüne göre varyasyonunu alırsak;

$$\delta S_{tot} = \int d^D x \left(\mathfrak{Q}_\mu^{\alpha\nu\beta} \delta \mathbb{R}^\mu_{\alpha\nu\beta} + \mathfrak{W}_\mu^{\alpha\beta} \delta \Gamma^\mu_{\alpha\beta} \right) = 0$$

Yeni bir nicelik

$$\frac{\partial \mathcal{L}_{tot}}{\partial \mathbb{R}^\mu_{\alpha\nu\beta}}$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}_{tot}}{\partial \Gamma^\mu_{\alpha\beta}}$$

Hipermomentum

Hareket denklemi;

$$\nabla_{\nu}^{\Gamma} \mathcal{Q}_{\mu}^{\alpha\nu\beta} + \mathbb{T}_{\sigma\nu}^{\alpha} \mathcal{Q}_{\mu}^{\sigma\nu\beta} - \frac{1}{2} \mathbb{T}_{\nu\sigma}^{\beta} \mathcal{Q}_{\mu}^{\alpha\nu\sigma} + \mathbb{T}_{\mu\nu}^{\sigma} \mathcal{Q}_{\sigma}^{\alpha\nu\beta} = \mathfrak{W}_{\mu}^{\alpha\beta}$$

Homojen
Kısım

Homojen Olmayan
Kısım

Hareket denkleminin homojen kısmının çözümü;

$$\nabla_{\nu}^{\Gamma} \mathcal{Q}_{\mu}^{(0)\alpha\nu\beta} = 0$$

$$\mathcal{Q}_{\mu}^{(0)\alpha\nu\beta} = \Lambda^{(0)} \sqrt{-g} (\delta_{\mu}^{\nu} g^{\alpha\beta} - \delta_{\mu}^{\beta} g^{\alpha\nu})$$



Boyutlu bir parametre

Bu denklemlerin ışığında Riemann ve Weyl Tensörleri arasında şöyle bir ilişki olmasını bekleriz;

$$\mathbb{R}^{\mu}_{\alpha\nu\beta} = -\frac{c_7}{c_6} \mathbb{W}^{\mu}_{\alpha\nu\beta} + \mathfrak{T}^{\mu}_{\alpha\nu\beta}$$

Riemann
Tensörü ile aynı
simetrilere sahip
bir tensör alan

$$t^{\mu}_{\alpha\nu\beta}$$

?

$t^{\mu}_{\alpha\nu\beta}$ tensörünü tanımlamak için metrik tensörünün yanında simetrik bir tensör daha tanımlamamız gerekmektedir.

$$t^{\mu}_{\alpha\nu\beta} = t^{\mu}_{\alpha\nu\beta} (g, \mathcal{T})$$



?

$\mathcal{T}_{\alpha\beta}$ nın fiziksel olarak anlamı nedir ??

$$t_{\alpha\nu\beta}^{\mu} = \frac{1}{D-2} (\delta_{\nu}^{\mu} \mathcal{T}_{\alpha\beta} - \delta_{\beta}^{\mu} \mathcal{T}_{\nu\alpha} - g_{\alpha\nu} \mathcal{T}_{\beta}^{\mu} + g_{\alpha\beta} \mathcal{T}_{\nu}^{\mu})$$
$$- \frac{1}{(D-1)(D-2)} g_{\lambda\rho} \mathcal{T}^{\lambda\rho} (\delta_{\nu}^{\mu} g_{\alpha\beta} - \delta_{\beta}^{\mu} g_{\nu\alpha})$$

Einstein alan denklemleri ile karşılaştırırsak;

$$\mathcal{T}_{\alpha\beta} = T_{\alpha\beta} - \frac{1}{D-2} g_{\alpha\beta} g^{\mu\nu} T_{\mu\nu}$$

Madde,
radyasyon ve
vakumun
korunumlu Stres-
Enerji Tensorü

Denklemdede yerine yerleştirirsek;

$$\begin{aligned} \mathfrak{T}^{\mu}_{\alpha\nu\beta} &= \frac{1}{D-2} \left(\delta^{\mu}_{\nu} T_{\alpha\beta} - \delta^{\mu}_{\beta} T_{\nu\alpha} - g_{\alpha\nu} T^{\mu}_{\beta} + g_{\alpha\beta} T^{\mu}_{\nu} \right) \\ &\quad - \frac{2}{(D-1)(D-2)} g_{\lambda\rho} T^{\lambda\rho} \left(\delta^{\mu}_{\nu} g_{\alpha\beta} - \delta^{\mu}_{\beta} g_{\nu\alpha} \right) \end{aligned}$$

$$\triangleright \mathbb{R}_{\alpha\beta} = \frac{1}{M_D^2} \mathcal{T}_{\alpha\beta}$$

$$\triangleright \mathcal{T}_{\alpha\beta} = T_{\alpha\beta} - \frac{1}{D-2} g_{\alpha\beta} g^{\mu\nu} T_{\mu\nu}$$

$$\triangleright \overline{\mathbb{R}}_{\alpha\beta} = 0$$

- ✓ Gravitasyonel alan denklemleri, dinamik, tensörel Riemann tensör denkleminde türetilir.
- ✓ E-E teorisi, $D=4$ boyuta genelleştirilmiş olur.

Teşekkür ederim..

**Einstein Equations from Riemann-only
Gravitational Action**
arXiv:1105.4750v3 [hep-th]

- Durmuş Ali DEMİR
 - Tonguç RADOR
- Oktay DOĞANGÜN